火星・月地下氷探査のための レーダサウンダー

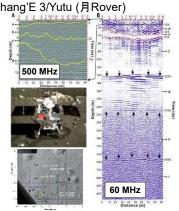
熊本 篤志1. 臼井 寛裕2. 黒川 宏之2. 野口 里奈2. 東 真太郎3. 石山 謙4. 土屋 史紀1. 寺田 直樹1. 宮本 英昭5. 西堀 俊幸4. 岩田 隆浩4. 尾崎光紀6. 関 華奈子5. 山崎 敦4. 大竹 真紀子4 ¹東北大. ²東工大. ³九大. ⁴JAXA. ⁵東大. ⁶金沢大

高周波レーダサウンダ(GPR) による高精度地下探査

ローバ搭載GPR(VHF,UHF) (Chang'E 3, 2013-2014) 火星

ローバ搭載GPR(UHF) (ExoMars. 計画中)

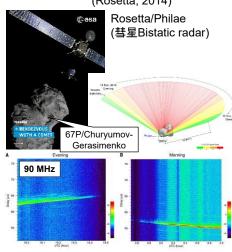
Chang'E 3/Yutu (月Rover)



ImbrianからEratosthenianにかけて 形成された地下層 [Xiao et al., 2015]

Bistatic radar sounderによる 小天体内部探查

周回機&着陸機(VHF) (Rosetta, 2014)



視線平均のバルク誘電率1.27 [Kofman et al, 2015] 深いほど減少 (1.7→1.3/100m) [Ciarletti et al. 2015]

低周波レーダサウンダーによる固体惑星の広域地下探査

赤道域オービターによる広域探査(HF,VHF) (Apollo17, 1972)

極軌道オービターによる全球探査(HF) (SELENE, 2007-2008)

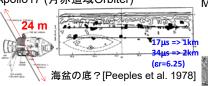
→月表側海領域の古レゴリス層→火山活動の履歴

火星 極軌道オービターによる全球探査(HF) (MEX, 2005-)

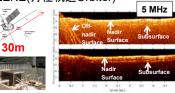
極軌道オービターによる全球探査(VHF) (MRO, 2006-)

→極域氷堆積層・北半球低地の低誘電率領域→火星気候の進化

Apollo17 (月赤道域Orbiter)



SELENE(月極軌道Orbiter)



月表側海領域地下の古レゴリス層

MEX (火星Orbiter), MRO (火星Orbiter) M≡X 1.8-5 MHz 20 MHz

火星北半球平原の低誘 電率領域(=古海洋) 火星南極の氷堆積層 [Mouginot et al., 2012] [Milkovich et al., 2009]

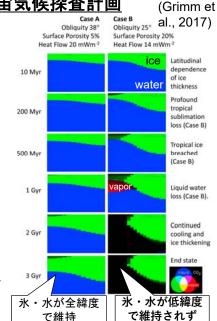
火星における宇宙天気・宇宙気候探査計画

火星:過去にハビタブルな環境を持っ ていたことがあったが、現在は失って いる惑星→宇宙空間への大気散逸プロ セスの解明が課題.

火星の氷(水)がどのくらい存在してい て、現在表層から上層大気までどう循 環していて、上層で酸素としてどのよ うに散逸しているか

周回衛星搭載地下サウンダによる火星 表層の氷(水)分布の探査を提案

- 高緯度:氷の存在が理論・観測の双 方から確認されている
- ・低緯度:氷(水)の有無は理論的に未 決着. 有の観測報告も間接的
- →火星では未実施の高分解能(1.5m)地 下探査レーダサウンダ観測で低緯度の 氷を観測 (検討中)



月極域着陸探査

GER (Global Exploration Roadmap): 各国の宇宙機関の ロードマップをまとめたもの. 将来の火星有人探査に向けた月 の資源探査・開発・拠点化のシ ナリオを提示

日本はインドと共同で、 月極域 での無人着陸探査を検討中、資 源利用可能な氷の探査が主目的.

ローバ搭載地中レーダーによる 分解能1cm, 探査深度3mの地下 氷探査を提案

- 氷の層、空隙に氷を含むレゴ リス等がつくる誘電率コント ラストを検出
- 中性子分光計, 掘削分析の運 用・データ解釈を支援



Regolith

空隙に氷を含 むRegolith

ε.=2.8

ε,=3.6

サウンダ仕様案:火星 サウンダ仕様案:月極域

機器名	UHF帯地下レーダサウンダ	
英語名	UHF Subsurface Rader Sounder	
搭載	衛星側面にアンテナを搭載	
形態	本体は衛星内部	
質量	2kg以下 (本体)	
	0.5kg (アンテナ) x 4 (or 2)	
電力	10W	
サイズ	200 x 150 x 30mm (本体)	
	750 mm (アンテナ) ×4 (or 2)	
データ量	163Mbps × α (TBD)	
	<active></active> 送信周波数:50-150MHz,変調方式: 疑似雑音BPSK変調,パルス幅: 5.11µs,パルス繰返周期:50µs,探査 深度:100-200m,垂直距離分解能: 1.5 m (真空中),ダイポールアンテナ ×2対(円偏波送受信) <passive> 電子密度計測(10³-10⁶/cc) 波動計測(1kHz-100MHz)</passive>	

機器名	高分解能地中レーダー
英語名	HGPR (High Resolution Ground
	Penetrating Radar)
搭載	ローバ月面側にアンテナを搭載
形態	本体はローバ内部
質量	0.9kg以下(本体)
	0.1kg (アンテナ) x 2
電力	<4W
サイズ	200 x 150 x 30mm (本体)
	105 x 105 x 3mm (アンテナ) ×2式
データ量	4480Mbit/10分
	送信周波数:1-15GHz, 変調方式:
	直線状FM変調, パルス幅:0.05µs,
<i>1</i> ⊥+ ¥	直線状FM変調, パルス幅:0.05μs, パルス繰返周波数:1μs, <mark>探査深度:</mark>
仕様	
仕様	パルス繰返周波数:1µs, 探査深度:

火星レーダサウンダ・仕様検討

<u>ノイズレベル</u>: 受信機のNoise Figure 1dBとして

S。>N。→S(=S。-G)>Ng+NF(=No-G) ...銀河雑音レベル+1dB 3x10⁻²¹ Wm⁻²Hz⁻¹str⁻¹ [Cane, 1979]→Ng=3x10⁻²⁰ Wm⁻²Hz⁻¹

受信機が受け取る電力は

レーダエコー電力:

$$P_{RX} = \frac{P_{TX}G_A^2\lambda^2}{(4\pi)^2R^4}\sigma = \frac{10W\times(1.64)^2\times(3m)^2}{(12.56)^2(300\times10^3m)^4}$$
 探査機高度

アンテナビーム角 **→**反射断面積 $=6.3\times10^{-13}\,\mathrm{W}=-92\mathrm{dBm}$ 反射率(地下) 分解能(真空中) ΔR : 帯域幅BWによる.

$$\Delta R = \frac{c}{2} \frac{1}{BW} = \frac{1.5 \times 10^8}{100 \times 10^6} = 1.5 \text{m}$$

Range圧縮:パルス長τ、帯域幅BWによる

$$G_Z[dB] = 10 \log_{10} (\tau \times BW) = 10 \log_{10} (5.12 \times 10^{-6} \times 100 \times 10^{6}) = 27dB$$

減衰率: 周波数f, 火星表層の複素誘電率 ɛ, tan δによる

(火星表層の複素誘電率:3(1+itanδ), 0.005<tanδ<0.012とする)

$$\alpha = 0.182 \times f \left[\text{MHz} \right] \sqrt{\varepsilon_r} \tan \delta = 0.182 \times 100 \left[\text{MHz} \right] \times \sqrt{3} \times \underline{0.012} = \boxed{0.38 \text{dB/m}}$$

 $= 0.182 \times 100 \text{ [MHz]} \times \sqrt{3} \times 0.005 = 0.16 \text{dB/m}$

可探深度:減衰率 α 、レーダシステムの信号雑音比SNRによる

$$D_{\min} = \frac{S - N - NF + G_z}{\alpha_{\max} \left[\text{dB/m} \right]} = \frac{18}{0.38} = 47 \text{m}$$
 $D_{\max} = \frac{18}{0.16} = 112 \text{m}$

Doppler周波数偏移:探査機水平速度4.2km/s,アンテナ半値幅39度×2として

$$\Delta f = f \frac{v}{c} = f \frac{V_s \sin \theta}{c} = 150 \text{MHz} \frac{4.2 \text{km/s} \times 0.63}{3 \times 10^8 \text{m/s}} = 1323 \text{Hz}$$

$$\frac{V_s}{\sqrt{s}} = \frac{1}{3} \frac{V_s \sin \theta}{\sqrt{s}} = \frac{1}{3} \frac{1}{3} \frac{V_s}{\sqrt{s}} = \frac{1}{3} \frac{1}{3} \frac{V_s}{\sqrt{s}} = \frac{1}{3} \frac{1}{3} \frac{V_s}{\sqrt{s}} = \frac{1}{3} \frac{1}{3} \frac{V_s}{\sqrt{s}} = \frac{1}{3$$

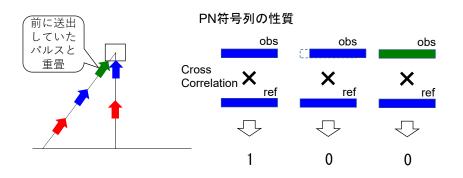
水平方向のパルス圧縮(Azimuth圧縮・合成開口処理)でunder sampleにならないためにはPRF>2.7kHz<mark>の</mark>必要がある.

Pulse送信間隔 (Pulse Repetition Interval)

斜め下からのエコーが重畳しない必要あり →179us@H=100km. (より高高度ではその倍) 等価サンプル方式でこの時間を空けようとするとAzimuth圧縮に十分な PRF(>2.7kHz)が取れない.

重畳しても識別できればよい?

→PN(疑似乱数)符号BPSK変調方式に変更. パルス毎に符号を変更(符号列4種でH=100kmに対応可能. 符号列36種でH=1000kmに対応)



Block FPGA & Memory Diagram x 5kHz (TBD) Azimuth compression 0.375m x 2048 step x 5kHz Range compression (Cross-corr. with REF) fs=400MHz PRF=5kHz Shift-CLK Register DP-RAM (WF) CLK fs=99.995MHz fs=100MHz PRF=20kHz PRF=20kHz LPF/HPF LPF/HPF . PA LNA TX RX SPDT-SW (PIN-Diode) ∕ANT-V ANT-H

レーダサウンダでは氷(水)どのように観測されうるか?

1. 誘電率コントラストを検出

地中では岩石・空隙・氷が様々なスケールで混在 真空: ϵ_r =1, basalt: ϵ_r =7.3 (3.12g/cc), 氷: ϵ_r =3.2 (0.92g/cc), 水: ϵ_r =80 (1g/cc) tan δ =0.005 – 0.012

分解能より粗いスケールでの混在 →異なる媒質間の誘電率境界から反射

> 岩石と氷の間の誘電率境界からのエコーの遅れ時間 →氷層の深さ・形状

分解能より細かいスケールでの混在 →ある等価誘電率(bulk誘電率)の媒質とみなされる.

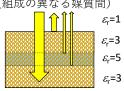
同じ化学組成でも、空隙率・空隙に含む媒質に応じて bulk誘電率が変化→誘電率境界をつくりうる.

→氷を含む媒質の深さ・形状



火星南極の氷堆積層 [Milkovich et al., 2009] ε_r =1 ε_r =4 ε_r =3.2 ε_r =8

誘電率境界 (組成の異なる媒質間)



誘電率境界 (氷を含む媒質 含まない媒質間)

レーダサウンダでは氷(水)どのように観測されるか?

2. bulk誘電率を導出

表面エコー強度から反射率を推定し誘電率が決定可能 このとき表面付近の薄い層は分解しきれてないが 分解能程度の深さまでのbulk誘電率としては求まる. ε_r=7 ※エコー強度には反射面のroughnessも影響 補正のためには高精度地形データが必要 表面エコー レーダパルスの伝搬距離が地形から決定できる場合. エコーの遅れ時間からbulk誘電率を導出可能 *€*_r=1 ε_r =1 ε_r =3.6 ε_r =3.6 ε_r =7 ε_r =7 クレータ 段になった地形

火星北半球平原の低誘

[Mouginot et al., 2012]

電率領域(=古海洋)

氷の有無による表層媒質のbulk誘電率の変化

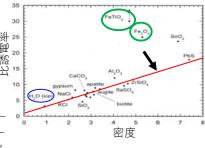
各媒質の誘電率・密度:

真空: ε_r =1, basalt: ε_r =7.3 (3.12g/cc),

氷: ε_r=3.2 (0.92g/cc)

Maxwell Garnett mixing relation

$$\varepsilon_{bulk} = \varepsilon_e + 3\varepsilon_e \frac{f_1 \frac{\varepsilon_1 - \varepsilon_e}{\varepsilon_1 + 2\varepsilon_e} + f_2 \frac{\varepsilon_2 - \varepsilon_e}{\varepsilon_2 + 2\varepsilon_e}}{1 - f_1 \frac{\varepsilon_1 - \varepsilon_e}{\varepsilon_1 + 2\varepsilon_e} - f_2 \frac{\varepsilon_2 - \varepsilon_e}{\varepsilon_2 + 2\varepsilon_e}}$$



氷を含まない空隙率45%のレゴリス

$$\varepsilon_e = 1$$
 $\varepsilon_1 = 7.3$ $f_1 = 0.55$ $f_2 = 0$ $\rightarrow \varepsilon_{bulk} = 2.78$

空隙の100%が氷で満たされたレゴリス

$$\varepsilon_e = 1$$
 $\varepsilon_1 = 7.3$ $f_1 = 0.55$ $\varepsilon_2 = 3.2$ $f_2 = 0.45$ $\rightarrow \varepsilon_{bulk} = 4.86$

空隙の10%が氷で満たされたレゴリス

$$\varepsilon_e = 1$$
 $\varepsilon_1 = 7.3$ $f_1 = 0.55$ $\varepsilon_2 = 3.2$ $f_2 = 0.045$ $\rightarrow \varepsilon_{bulk} = 2.93$

※氷が融解した場合は($tan\delta$ も含め)大幅変化($ε_r=80$)

Summary

- 1. 現在検討が進められている火星における宇宙天気・宇宙気候探査計画に、周回機搭載レーダサウンダによる火星表層氷探査を提案している. 観測周波数50-150MHz, 垂直空間分解能1.5mで、探査深度は50-110mと見積もられる.
- 2. 現在検討が進められている月極域探査計画に、ローバ搭載高分解能 地中レーダによる月表層氷探査を提案している. 観測周波数1-15GHz, 垂 直空間分解能1cmで、探査深度は2m程度と見積もられる.
- 3. レーダサウンダでは、(1)氷を含まない媒質と氷を含む媒質がつくる 誘電率コントラストの深さ・形状、(2) 氷を含む媒質のbulk誘電率の値から媒質に含まれる氷の量、などの情報が得られることを期待している.
- 4. 氷によらない誘電率コントラストも存在しうる.